



桟橋点検作業の安全性の向上及び効率化を実現!

自律型桟橋点検支援ロボット YURA

波高30cmでも安定した航行が可能な水上ロボット

揺動抑制システムによって波浪状態でも

安定した自動航行が可能 (注1)

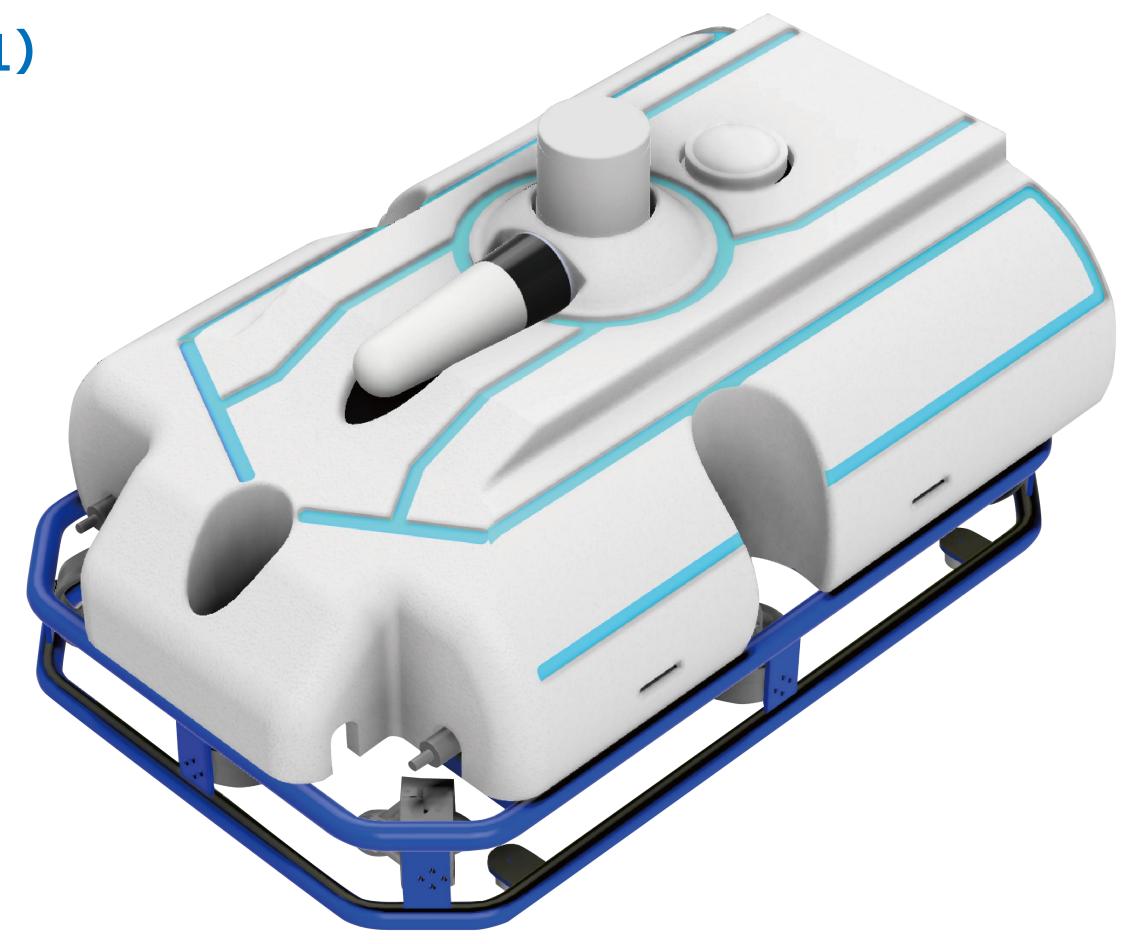
ローカル5Gによって点検個所の映像の 高速リアルタイム送信が可能

小型・軽量のため 少人数での運用が可能



(注1)

- · 特許第 6982506 号「水上移動体制御装置」 五洋建設株式会社・東京都公立大学法人
- ·特許第 6986706 号「水上移動体制御装置」 五洋建設株式会社・東京都公立大学法人
- · 2022年3月出願「船舶の揺動抑制システム、方法及びプログラム」 五洋建設株式会社・東京都公立大学法人



主な仕様・性能

主要センサ

3D-LiDAR、慣性計測ユニット(IMU) 全地球航法衛星システム(GNSS)

通信(ローカル5G、Wi-Fi 6) 360度カメラ(4K/30fps)

スラスター

サイズ 全長900mm×全幅600mm×全高500mm

重量 35kg

自動航行時の速度 40cm/sec(波方向)

連続航行時間 2時間

ジョイスティック付きロボットコントローラー





